# 組み合わせ論的オンライン予測問題

九州大学 システム情報科学研究院 瀧本 英二

## もくじ

- 1. エキスパート統合モデルについて
  - 二分法
  - 重みつき平均アルゴリズム
- 2. モデルの拡張
  - バンディット問題
  - オンライン凸最適化問題
- 3. 組み合わせ論的オンライン予測
  - 一般化ピタゴラスの定理
- 4. さらなるモデルの拡張に向けて

#### 「タイガーウッズは寅年生まれである. 〇か×か?」



迷う参加者たち



## 問題設定

- ・ クイズは全部で100問
- ・ クイズ王(エキスパート)は8人
- ・エキスパート達の答えを見てから自分の答えを決められる
- ・正解数の上位者が次ラウンドに進出
- ・エキスパート達の答えをどのようにして統合すれば良いか?

## 問題設定(入門編)

仮定:「エキスパート8人のうち, 少なくとも1人 は全問正解する」とする

#### 素朴な戦略

「これまでに一度も間違えていないエキスパートを1人選び、その答えをマネする」

高々7回しか間違えない! (93点以上取れることを理論的に保証)

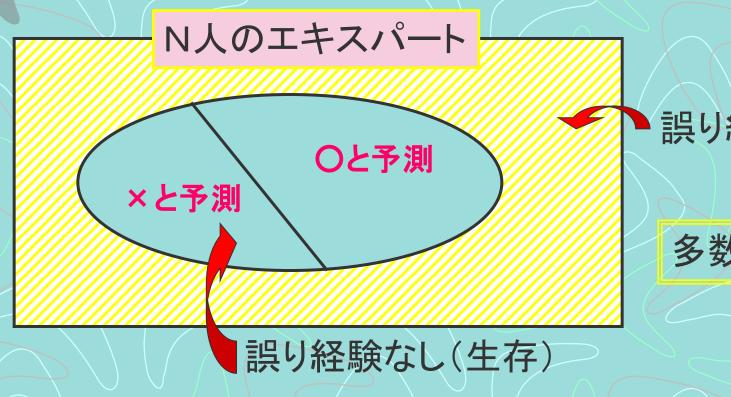
## 二分法(Halving Algorithm) [Littlestone 88]

- ・エキスパート8人のうち 少なくとも1人は全問正解すると仮定すると...
- ・ 二分法: 「これまで一度も間違えていないエキスパート たちの予測の多数決に従う」

高々3回しか間違えない!

エキスパートがN人なら、高々 log<sub>2</sub> N回

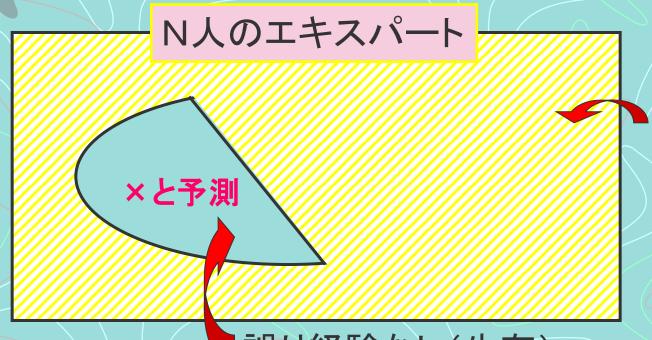
## 二分法の解析



誤り経験あり

多数決: 〇

## 二分法の解析



誤り経験あり

多数決: 〇

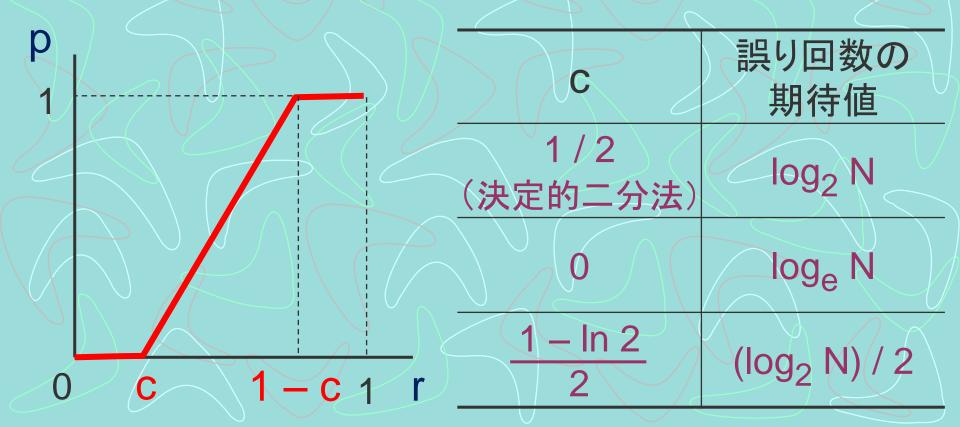
誤り経験なし(生存)

- ■間違えたとき, 生存数は半分以下
- ■誤り回数が m ⇒ 生存数 ≤ N / 2<sup>m</sup> )
- ■仮定より、1 ≤ 生存数

 $m \leq \log_2 N$ 

## 乱択二分法 [folklore]

- r = 生存しているエキスパートのうち"O"と予測したエキスパートの割合
- 確率 p で "〇", 1 p で "×"と予測



# 問題設定(一般編)

・各エキスパートの予測および正解の系列 について、何の仮定もおかない

- - 敵対的な環境

- 今後は×, 〇の代わりに 0, 1を用いる
- 全部で T 問とする

# 目標をどう設定すべきか?

- 製り回数の期待値 LTを最小化すること?
- 任意のアルゴリズムに対し、L<sub>T</sub> ≥ T/2 となり得る (Adversary argument)
- 一方、コイン投げアルゴリズム(常に確率1/2 で1と予測)で L<sub>T</sub> = T/2 を達成

# 目標をどう設定すべきか?

アルゴリズムの性能を 「最悪の誤り回数の期待値」 で評価すると、コイン投げアルゴリズムが 最適という結論になってしまう

これは面白くないし、役に立ちそうもない

# 目標の見直し [相対評価]

誤り回数の期待値 = 最も成績の良かった エキスパートの誤り回数

- エキスパートが全員ダメだったらあきらめよう
- ■1人でも良い成績を挙げた人がいたら、 その成績に匹敵する成績を挙げたい

重みつき平均法(WAA)でこの目標を達成!

#### 重みつき平均アルゴリズム (WAA) [Kivinen, Warmuth 99]

- $v_i \in [0,1]$ : 各エキスパートiの重み  $(初期重み v_i = 1/N)$
- $x_i \in \{0,1\}$ : 各エキスパートiの予測値
- ・確率  $p = \sum_i v_i x_i$  で 1 と予測
- 重み更新

 $v_i \leftarrow v_i b_i$  / 規格化 //  $\sum_i v_i = 1$  となるように  $b_i = 1$  エキスパートi が正しかったとき  $\beta$  エキスパートi が間違えたとき

 $\beta(<1)$ はパラメータ.  $\beta=0$  のとき乱択二分法

## WAAの性能

適当なβに対して,

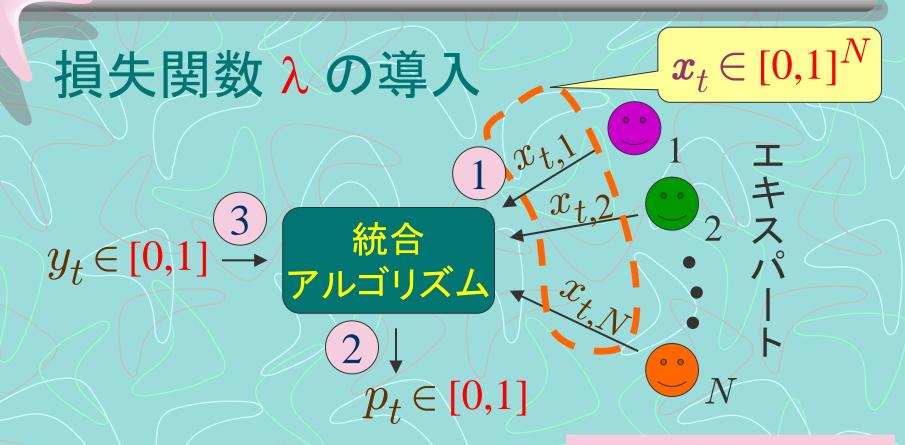
誤り回数の期待値 ≦ m\* + O((T log N)<sup>1/2</sup>)

m\* は最も成績の良かったエキスパートの誤り回数

目標達成!

# この問題と解析の特徴

- ・オンライン性
  - 予測と結果の提示が交互に繰り返される
- ユニバーサル性
  - エキスパートの予測や結果の系列に対して何の 仮定もおかない
- 最悪値評価
  - アルゴリズムの性能を最悪の場合で評価する
- 相対評価
  - アルゴリズムの性能を、最適なエキスパートの成績を用いて相対的に評価する



 $\lambda(y_t, p_t)$ :アルゴリズムの損失  $\lambda(y_t, x_{t,i})$ :エキスパートiの損失

最適なエキスパート の累積損失

目標: 
$$\sum_{t} \lambda(y_t, p_t) \simeq \min_{i} \sum_{t} \lambda(y_t, x_{t,i})$$

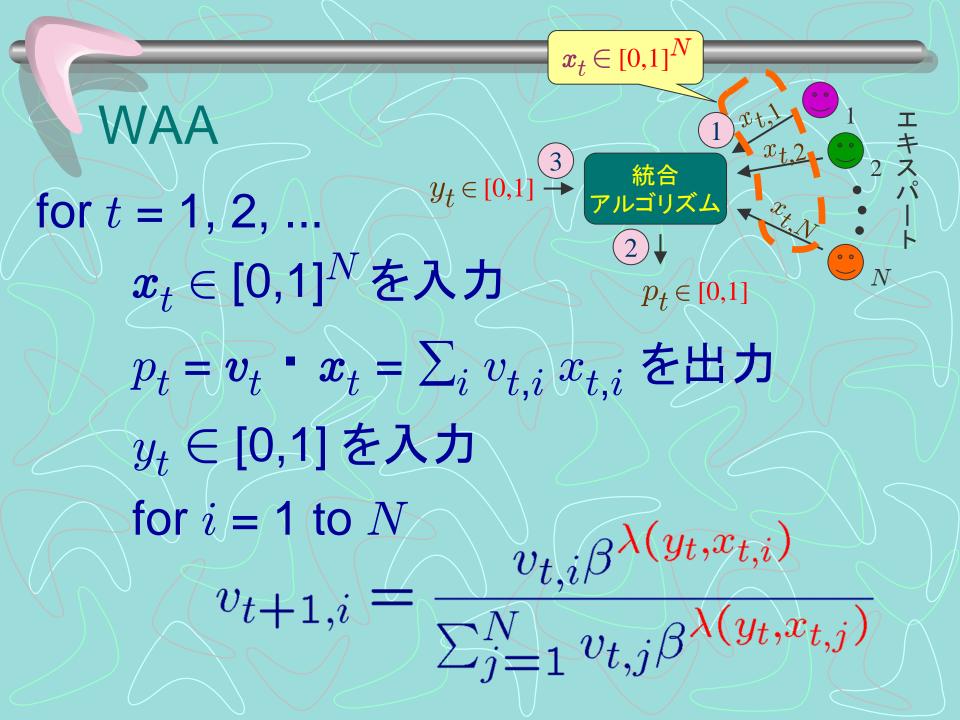
# さまざまな損失関数と応用

- λ(y, p) = |y p|・・クイズ王統合問題
- $\lambda(y, p) = (y p)^2$  •••降水確率予報
- $\lambda(y, p) = y \ln(y/p) + (1-y) \ln((1-y)/(1-p))$

---情報圧縮

● λ(y, p) = - ln y•p · • • 株式投資

#### 下3つは凸関数



## WAAの性能

定理 任意の凸損失関数 λに対し、

$$c = \sup_{y,p \in [0,1]} \frac{(\lambda'(y,p))^2}{\lambda''(y,p)}$$
$$\beta = e^{-1/c}$$

とおくと

$$\sum_{t=1}^{T} \lambda(y_t, p_t) \leq \min_{i} \sum_{t=1}^{T} \lambda(y_t, x_{t,i}) + \frac{c}{c} \ln(1/v_{1,i})$$

初期重みが一様ならInN

## WAAの性能(cf. Aggregating Algorith [Vovk 90,98])

$$\sum_{t=1}^{T} \lambda(y_t, p_t) \le \min_{i} \sum_{t=1}^{T} \lambda(y_t, x_{t,i}) + \frac{c}{c} \ln(1/v_{1,i})$$

損失関数	$\lambda(y, p)$	cの値 AA WAA	
2次損失	$(y-p)^2$	AA 1/2	VVAA 2
相対エントロピー損失	$(1-y)\ln\frac{1-y}{1-p}+y\ln\frac{y}{p}$		1
Hellinger 損失	$\frac{\frac{1}{2}((\sqrt{1-y}-\sqrt{1-p})^2)}{+(\sqrt{y}-\sqrt{p})^2)}$	$1/\sqrt{2}$	1
絶対値損失	y-p	0	O

#### WAAの導出

- ・確率ベクトルvに対し、 $\Phi(v) = \sum_i v_i \ln v_i$ とする
- WAAの重みの導出

$$\mathbf{v}_{t+1} = \operatorname{argmin}_{\mathbf{v}} \left( \eta \sum_{i} v_i \sum_{s=1}^{t} \lambda(y_s, x_{s,i}) + \Phi(\mathbf{v}) \right)$$

$$\min_{\boldsymbol{v}} \sum_{i} v_i \sum_{s=1}^{t} \lambda(y_s, x_{s,i})$$

$$= \min_{i} \sum_{s=1}^{t} \lambda(y_s, x_{s,i})$$

時刻 t までの最適なエキスパートの累積損失

#### WAAの導出

・ KLダイバージェンス  $\Delta(u, v) = \sum_i u_i \ln (u_i / v_i)$ 

注:  $\Delta(u, v)$  は,  $\Phi(v) = \sum_i v_i \ln v_i$  の Bregman divergence

WAAの重み更新式の別表現

$$\begin{aligned} \boldsymbol{v}_{t+1} &= \operatorname{argmin}_{\boldsymbol{v}} \left( \eta \ \sum_{i} v_{i} \sum_{s=1}^{t} \lambda(y_{s}, x_{s,i}) + \Phi(\boldsymbol{v}) \right) \\ &= \operatorname{argmin}_{\boldsymbol{v}} \left( \eta \ \sum_{i} v_{i} \lambda(y_{t}, x_{t,i}) + \Delta(\boldsymbol{v}, \boldsymbol{v}_{t}) \right) \end{aligned}$$

# 損失上界の導出(ならし解析)

■任意の確率ベクトル u に対し、

$$\lambda(y_t, \boldsymbol{v}_t \cdot \boldsymbol{x}_t) - \sum_i \boldsymbol{u}_i \lambda(y_t, \boldsymbol{x}_{t,i}) \\ \leq c \left( \Delta(\boldsymbol{u}, \boldsymbol{v}_t) - \Delta(\boldsymbol{u}, \boldsymbol{v}_{t+1}) \right)$$

■ t = 1, ..., T で和を取ることにより、WAAの 累積損失の上界が簡単に得られる

#### もくじ

- 1. エキスパート統合モデルについて
  - 二分法
  - 重みつき平均アルゴリズム
- 2. モデルの拡張
  - ・多腕バンディット問題
  - オンライン凸最適化問題
- 3. 組み合わせ論的オンライン予測
  - 一般化ピタゴラスの定理
- 4. さらなるモデルの拡張に向けて

# モデルの拡張1

いままでの目標

$$\sum_{t} \lambda(y_t, p_t) \simeq \min_{i} \sum_{t} \lambda(y_t, x_{t,i})$$

$$= \min_{u} \sum_{i} u_i \sum_{t} \lambda(y_t, x_{t,i})$$

$$u = (u_1, ..., u_N): 確率ベクトル$$

新しい(より困難な)目標

$$\sum_{t=1}^T \lambda(oldsymbol{y}_t, oldsymbol{p}_t) \simeq \min_{oldsymbol{u}} \sum_{t=1}^T \lambda(oldsymbol{y}_t, \sum_{i=1}^N oldsymbol{u}_i oldsymbol{x}_{t,i})$$

cf. for WAA  $p_t = \mathbf{v}_t \cdot \mathbf{x}_t$ 

- ・オンライン線形回帰問題
- オンラインポートフォリオ問題

# モデルの拡張2

WAAのプロトコル: (損失関数 λ 固定) 1.  $oldsymbol{x}_t \in [0,1]^N$ を入力

2.  $p_t = v_t \cdot x_t$ を出力

3.  $y_t \in [0,1]$  を入力

4. 損失  $\lambda(y_t, p_t)$  をこうむる

新しいプロトコル:

1.  $v_t$  を出力

2. 凸関数  $L_t$ を入力

3. 損失  $L_t(v_t)$  をこうむる

 $L_t(v) \equiv \lambda(y_t, v \cdot x_t)$  とおくことにより WAA のプロトコルを表現できる

・オンライン凸最適化問題

# オンライン資源配分問題

オンライン凸最適化

- 1.  $v_t$  を出力
- 2. 凸関数  $L_t$  を入力
- 3. 損失  $L_t(v_t)$  をこうむる

 $L_t$ を線形な関数に制限すると...

新しいプロトコル:

- 1.  $v_t$ を出力
- 2. ベクトル  $\boldsymbol{\ell}_t = (\boldsymbol{\ell}_{t,1}, ..., \boldsymbol{\ell}_{t,N})$  を入力
- 3. 損失 *v<sub>t</sub>* ℓ<sub>t</sub> をこうむる

・オンライン資源配分問題

# モデルの拡張3

オンライン資源配分: 1.  $v_t$  を出力

2. **ℓ**<sub>t</sub> = (ℓ<sub>t,1</sub>, ..., ℓ<sub>t,N</sub>) を入力
 3. 損失 **v**<sub>t</sub> • **ℓ**<sub>t</sub> をこうむる

#### 新しいプロトコル:

1. 環境が ℓ, を密かに選ぶ

2.  $i_t \in \{1, ..., N\}$  を出力

3. 損失  $\ell_{t,i_t}$  をこうむる

- ・確率分布 $v_t$ に従ってエキスパート $i_t$ を選ぶとすると、 損失の期待値は $v_t$ ・ $\ell_t$
- ・上との違いは、選択したエキスパート以外の損失が 与えられないこと. バンディット問題

## もくじ

- 1. エキスパート統合モデルについて
  - 二分法
  - 重みつき平均アルゴリズム
- 2. モデルの拡張
  - ・多腕バンディット問題
  - オンライン凸最適化問題
- 3. 組み合わせ論的オンライン予測
  - 一般化ピタゴラスの定理
- 4. さらなるモデルの拡張に向けて

#### 準備

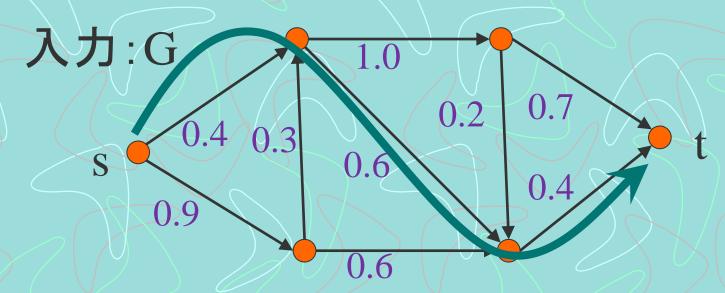
#### オンライン資源配分(乱択版):

- 1. 確率分布  $v_t$  に従って  $i_t \in \{1, ..., N\}$  を選ぶ
- 2.  $\boldsymbol{\ell}_t = (\ell_{t,1}, ..., \ell_{t,N})$  を入力 3. 損失  $\boldsymbol{v}_t \cdot \boldsymbol{\ell}_t$  をこうむる

Hedge アルゴリズム [Freund, Schapire 97]  $v_{t+1,i} = v_{t,i} β^{\ell t,i} / 規格化$ 

$$\sum_{t=1}^{T} v_t \cdot \ell_t \le \min_i \sum_{t=1}^{T} \ell_{t,i} + O((T \log N)^{1/2})$$

#### オンライン最短路問題 [Takimoto, Warmuth 03]

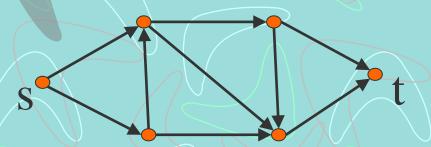


- 1. あるs-t 道 Pを選ぶ. Pを選ぶ確率を $v_{t,P}$ とする.
- 2. 各辺 e の遅延時間  $d_t(e) \in [0,1]$  が明らかとなる. 道 Pに沿って s から t に到達する時間は

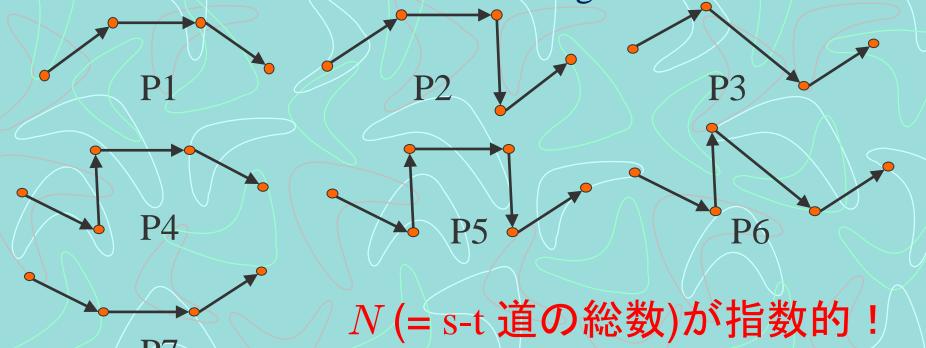
$$\ell_{t,P} = \sum_{e \in P} d_t(e)$$

3. 到達時間の期待値  $\sum_P v_{t,P} \ell_{t,P} = v_t \cdot \ell_t$ 

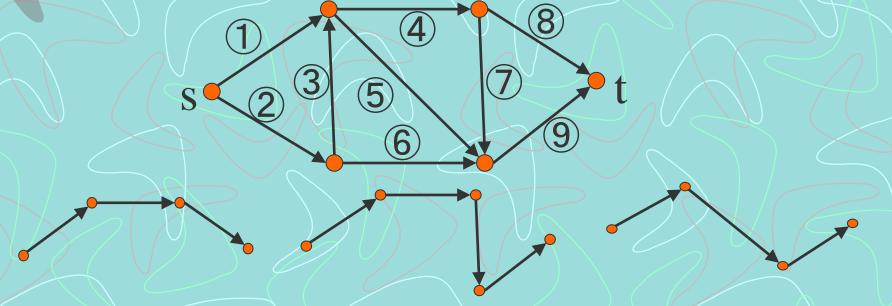
#### オンライン資源配分問題だ!



各s-t 道をエキスパートとみなして Hedge を適用すればよい?



#### アイディア1 各s-t 道を短いベクトルで表す



P1 = (100100010) P2 = (100100101) P3 = (100010001)

道 Pの損失は $\ell_{t,P}$  =  $\sum_{\mathbf{e}} d_t(\mathbf{e}) P(\mathbf{e}) = \mathbf{d}_t \mathbf{P}$ 

#### 組み合わせ論的オンライン予測問題

[Koolen, Warmuth, Kivinen 10]

決定集合  $D \subseteq \{0,1\}^K$ 

- 1. 決定 $P \in D$  を選ぶ. P を選ぶ確率を $v_{t,P}$  とする.
- 2. ベクトル  $d_t \in [0,1]^K$  を入力 決定 P の損失は  $\ell_{t,P} = d_t \cdot P$
- 3. 損失 **v**<sub>t</sub> **e**<sub>t</sub> をこうむる

アイディア2

- 分布  $v_t \Rightarrow z_t = \sum_{P \in D} v_{t,P} P \in \text{conv}(D) \subseteq [0,1]^K$
- 損失  $oldsymbol{v}_t$   $oldsymbol{\ell}_t = oldsymbol{d}_t$   $oldsymbol{z}_t$

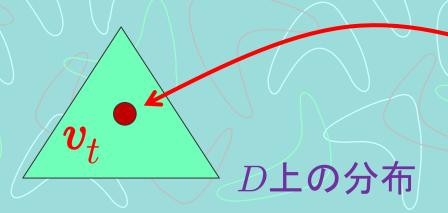
高次元の $v_t$ の代わりに低次元の $z_t$ を使おう

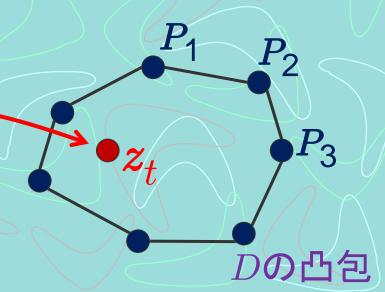
#### 等価な問題

決定集合  $D \subseteq \{0,1\}^K$ 

オンライン資源配分問題 との違いは、重みを凸包 から選ぶこと

- 1.  $z_t \in \operatorname{conv}(D)$  を選ぶ
- 2.  $(分解)z_t = \sum_{P \in D} v_{t,P} P$ を満たす分布  $v_t$  に従って  $P \in D$  を選ぶ.
- 3.ベクトル  $d_t \in [0,1]^K$  を入力
- 4. 損失 **d**<sub>t</sub> \* **z**<sub>t</sub> をこうむる





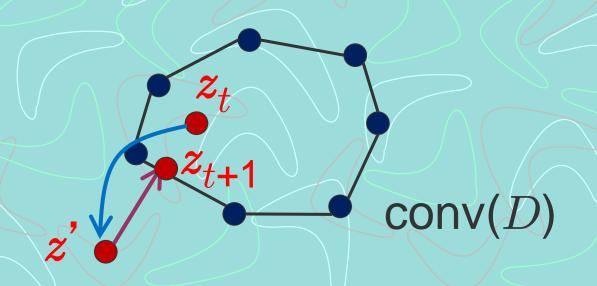
## Component Hedge $z_t$ の更新

1. 
$$z' = \operatorname{argmin}_{z} (\eta d_t \cdot z + \Delta(z, z_t))$$

Δは unnormalized relative entropy

#### 2. (射影)

$$z_{t+1} = \operatorname{argmin}_{z \in \operatorname{conv}(D)} \Delta(z, z')$$



# ならし解析(少し不正確)

- 1.  $z' = \operatorname{argmin}_{z} (\eta d_{t} \cdot z + \Delta(z, z_{t}))$
- 2. (射影)  $z_{t+1} = \operatorname{argmin}_{z \in \operatorname{conv}(D)} \Delta(z, z')$

任意の $\mathbf{u} \in \text{conv}(D)$ に対し、

$$d_t \cdot z_t - d_t \cdot u \leq c \left(\Delta(u, z_t) - \Delta(u, z')\right)$$

WAAの解析と同じ

$$\Delta(\mathbf{u}, z') = \Delta(\mathbf{u}, z_{t+1}) + \Delta(z_{t+1}, z')$$

一般化ピタゴラスの定理



## Component Hedge の性能

- ・ $\mathbf{R}^K$  空間における Hedge と同等以上
- ・射影と分解は、問題ごとにアルゴリズム設計が必要(NP困難な場合も)
- ・ k-set, 順列, 全域木 など, 構造を持つ様々な エキスパートクラスを扱える
  - cf. オンラインランキング問題

[安武, 畑埜, 瀧本, 竹田@IBIS 2011] [安武, 畑埜, 来嶋, 瀧本, 竹田@ISAAC2011]

## もくじ

- 1. エキスパート統合モデルについて
  - 二分法
  - 重みつき平均アルゴリズム
- 2. モデルの拡張
  - ・多腕バンディット問題
  - オンライン凸最適化問題
- 3. 組み合わせ論的オンライン予測
  - 一般化ピタゴラスの定理
- 4. さらなるモデルの拡張に向けて

# さらなる拡張について

・アルゴリズム理論の分野で盛んに研究が 行われているオンライン最適化(競合比解析) に、ほとんど貢献していない.

#### 壁は2つ

- 1. 各時刻 t での損失が過去の履歴にも依存
- 2. (オフライン)最適解が決定の系列

#### 例 オンライン資源配分

- 1. *i<sub>t</sub>* ∈ {1, ..., N} を選ぶ
- 2.  $\boldsymbol{\ell}_t = (\ell_{t,1}, ..., \ell_{t,N})$ を入力
- 3. 損失 *v<sub>t</sub>* ℓ<sub>t</sub> をこうむる

#### MTS問題

エキスパート空間に メトリック d を仮定

- 1.  $\boldsymbol{\ell}_t = (\ell_{t,1}, ..., \ell_{t,N})$ を入力
- 2. *i<sub>t</sub>* ∈ {1, ..., N} を選ぶ
- 3. 損失  $d(i_{t-1},i_t) + \ell_{t,i_t}$  をこうむる

#### 目標のオフライン最適値

$$\min_{m{i}} \Sigma_t \, m{\ell}_{t,i}$$

$$\min_{\boldsymbol{i_1, i_2, \dots, i_T}} \sum_t d(i_{t-1}, i_t) + \ell_{t, i_t}$$